

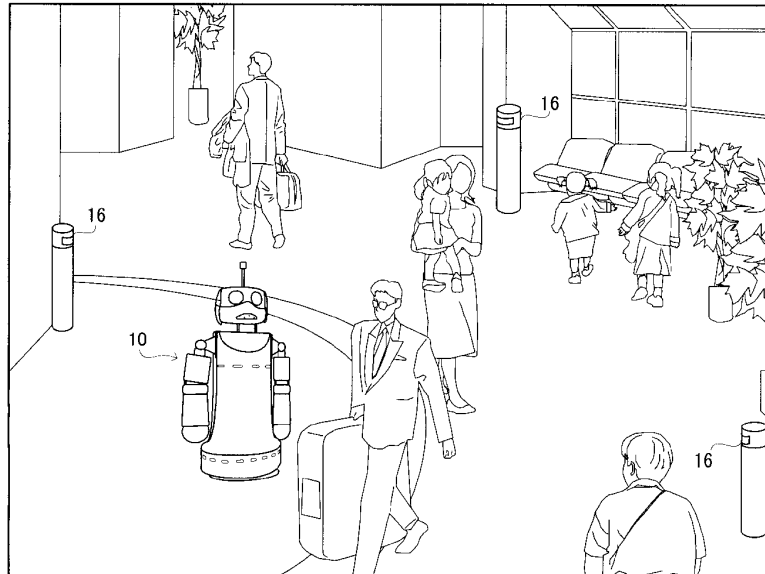
技術の名称

移動ロボット

適用分野

人と共存する環境下に配置される移動ロボット、サービスロボット

- 目的 イベント会場やショッピングセンター、コンコースなどの人とロボットとが共存する環境下において、人に迷惑を掛けることなく効率よく道案内や荷物の運搬などのサービスを行なう移動ロボットを提供する。
- 効果 本発明によれば、移動ロボット自身の行動に対する周囲の人の反応状況から自身が置かれた環境と提供するサービス適合した行動を行なうので、人と共存する環境下で安全で効率的なサービスを提供することができる。
- 技術概要 移動ロボット10は、イベント会場やショッピングセンター、コンコースなどの人と共存する環境下に配置されており、移動ロボット10がその環境下において複数種の移動を試みてその試みに応じて周囲の人の集まり具合や移動具合をレーザーレンジファインダ16によって観測し、ロボット10の移動と人の集まりや移動具合との対応付けを行って、その対応付けに従って移動ロボット10のサービスを行なわしめる。

■ 特記事項、
図など

- 主たる提供特許 特許等の名称 移動ロボット、移動ロボット用の学習システムおよび移動ロボットの行動学習方法
登録番号
出願番号 : 特願2011-000489
公開番号 : 出願日 : 平成23年1月5日

- 実施実績 有、 ○無
- 提供形態 ○実施許諾、 ×権利譲渡

お問合せ先 株式会社国際電気通信基礎技術研究所(ATR) 経営統括部 知的財産チーム
〒619-0288 京都府相楽郡精華町光台二丁目2番地2
TEL 0774-95-1171, 1195 E-mail ; patent@atr.jp