

技術の名称

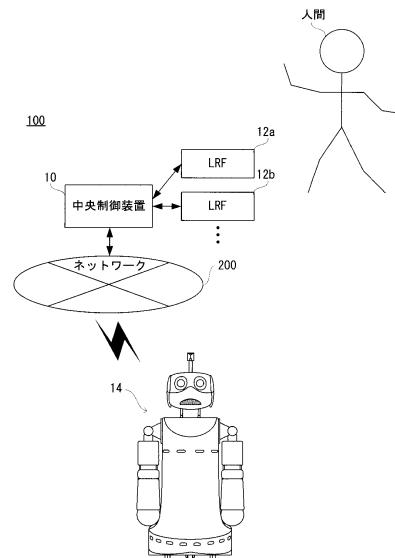
## ロボットの移動制御

## 適用分野

会社のフロアー、博物館、ショッピングモール、アトラクション会場、でのロボット制御

- 目的 予め役割が設定されたロボットの移動行動を制御する。
- 効果 本発明によれば、役割を持った人間の移動行動に基づいて作成された移動行動データに従ってロボットが移動するので、その人間と同じ役割をロボットに行なわせることができる。
- 技術概要 本発明は、人間、例えば警備員の監視行動やその他諸々の人間の移動行動をレーザーレンジファインダ12、12で観測してその警備員などの多数種の移動行動データを作成してCPUに蓄えておき、その移動行動データを適宜選択してネットワークを介してロボット14に与えてそのロボット14に選択された警備員などの移動行動を行なわしめて監視活動などをさせる。

## ■ 特記事項、図など



- 主たる提供特許 特許等の名称:ロボットの移動制御システム、ロボットの移動制御プログラムおよびロボットの移動制御方法  
登録番号:  
出願番号:特願2010-261900 出願日:平成22年11月25日  
公開番号:

- 実施実績 有、 ○無
- 提供形態 ○実施許諾、 ×権利譲渡

お問合せ先

株式会社国際電気通信基礎技術研究所(ATR) 経営統括部 知的財産チーム  
〒619-0288 京都府相楽郡精華町光台二丁目2番地2  
TEL 0774-95-1171, 1195 E-mail ; patent@atr.jp