

技術の名称

身体の位置と動きを計測する装置

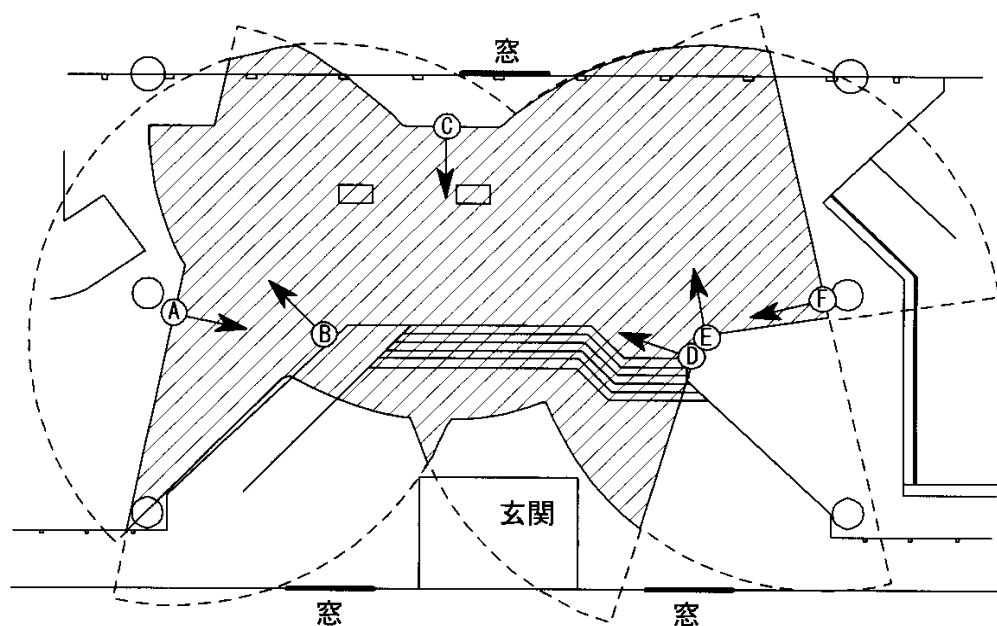
適用分野

コミュニケーションロボット、 人を追跡するロボット

- 目的 軽度なコンピュータ処理で人の位置と方向を正確に追跡する。
- 効果 本発明によれば、パーティクルフィルタによって人の位置と移動速度を推定し、人形状モデルを用いて人の身体の方角と腕の動きとを推定しているため、コンピュータ処理の負担を少なくすることができ、しかも正確に人を追跡することができる。
- 技術概要 人の腰部の高さの距離が計測できる複数の距離計測装置の各計測範囲が重なるように配置され、その計測結果からパーティクルフィルタを用いて人の位置と移動速度とを推定すると同時に人の両腕と胴体についての人形状モデルを用いて人の身体の方角と腕の動きとを推定している。

■ 特記事項、 図など

実験環境の検出領域



- 主たる提供特許 特許等の名称 : 計測装置および計測方法
登録番号 :
出願番号 : 特願2008-006105 出願日 : 平成20年 1月15日
公開番号 :
- 実施実績 有、○無 ■ 提供形態 ○実施許諾、×権利譲渡

お問合せ先

株式会社 国際電気通信基礎技術研究所(ATR) 経営統括部 知的財産チーム
〒619-0288 京都「けいはんな学研都市」光台二丁目2番地2
Tel 0774-95-2521 E-mail ; patent@atr.jp