

技術の名称

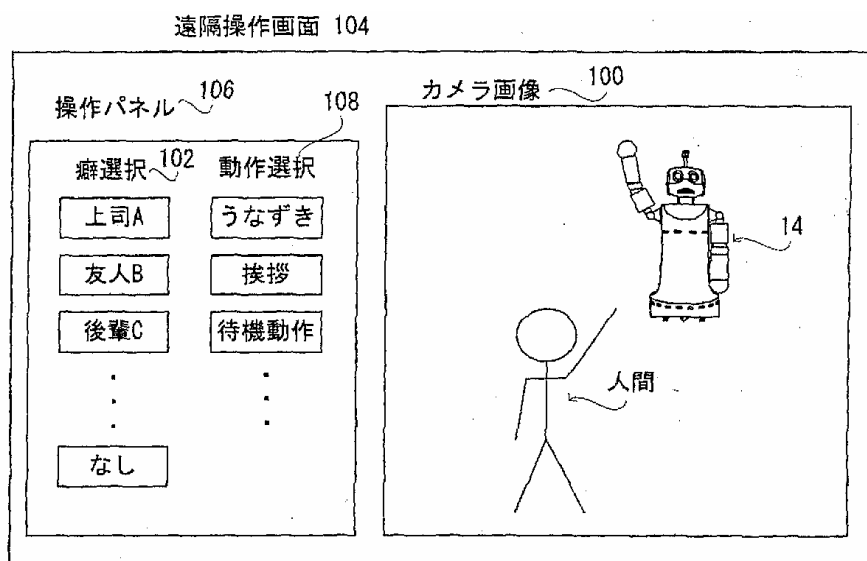
ロボットシステム

適用分野

コミュニケーションロボット、身体動作を行うロボット

- 目的 「手を振る」、「うなずく」などの人間の一般動作を真似すると共に、モデルとなる人の癖をも取り込んだ動作をするロボットを提供する。
- 効果 本発明ロボットシステムによれば、単に人間の一般的な動作をするのみならず、その動作にモデル独自の癖動作をも取り込んだ動作をするので、このロボットとコミュニケーションする人は親密感を持って接することができる。
- 技術概要 モデルとなる人の動作をモーションキャプチャによって取り込み、一般動作と癖動作とに分類して個別に記憶させておき、ロボット14に動作指令を与えるとき、オペレータは、遠隔操作画面の癖選択102からロボット14で真似をさせたい人を選ぶと共に、動作選択108から動作を選択することによって、ロボット14はその選択された動作を指定された人の癖を取り込んで動作する。

■ 特記事項,図など



- 主たる提供特許 特許等の名称 : ロボットシステム
登録番号 :
出願番号 : 特願2006-262404 出願日 : 平成18年9月27日
公開番号 :
- 実施実績 ○有、無 ■ 提供形態 ○実施許諾、×権利譲渡

お問合せ先 株式会社 国際電気通信基礎技術研究所(ATR) 経営統括部 知的財産チーム
〒619-0288 京都「けいはんな学研都市」光台二丁目2番地2
Tel 0774-95-2521 E-mail ; patent@atr.jp