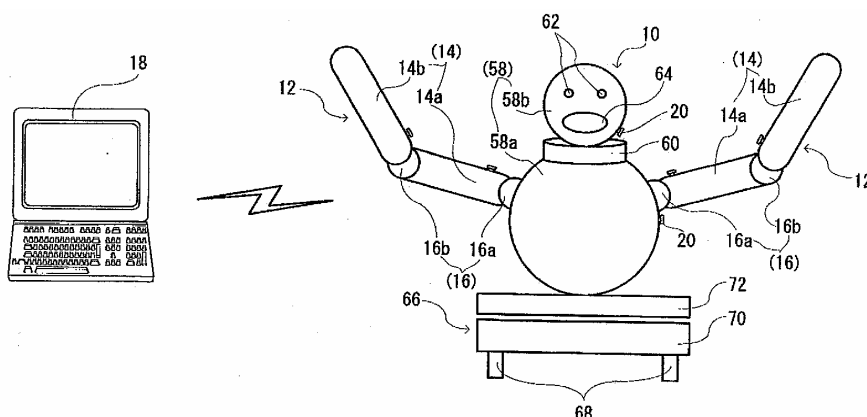


# 技術の名称 ロボットアームを備えたロボット

## 適用分野 ロボット、簡易構造ロボット、軽量ロボット、可運搬ロボット

- 目的 簡易な構造で、軽量化が図られた持ち運びが容易なロボットを提供する。
- 効果 本発明によれば、簡単な構造で必要に応じて収縮させたり膨張させたりできる構成であるので、持ち運びが容易である上に、軽量化が可能である。
- 技術概要 ロボットアーム12を持つロボット10はパソコン18からの遠隔操作情報に基づいて自身の動作が制御される構成を採っており、アーム12はアームバルーン14と関節部材16から成り、またこのアームバルーン14は関節部材16を介してボディバルーン58に連なっており、各バルーン14、58には空気栓20が設けられていて、この空気栓20から各バルーン14、58に空気を出し入れして収縮させたり膨張させたりしてロボットの格納、組み立てを行う。

### ■ 特記事項,図など



- 主たる提供特許 特許等の名称 : ロボットアームおよびそれを備えるロボット  
登録番号 :  
出願番号 : 特願2006-226217 出願日 : 平成18年8月23日  
公開番号 :
- 実施実績 ○有、無 ■ 提供形態 ○実施許諾、×権利譲渡

お問合せ先 株式会社 国際電気通信基礎技術研究所(ATR) 経営統括部 知的財産チーム  
〒619-0288 京都「けいはんな学研都市」光台二丁目2番地2  
TEL 0774-95-2521 E-mail ; patent@atr.jp